Robot FD-V70

Modello			FD-V70
Struttura			Verticale articolata
Numero Assi			6
Area di lavoro			R 2,050 mm
Portata Max al polso			70 kg
Ripetibilità di Posizionamento			± 0.07 mm
Azionamento			AC Servo Motor
Campo Operativo	Braccio	Asse 1 (rotazione)	± 165°
		Asse 2 (braccio inf.)	-135° ≈ +80°
		Asse 3 (braccio sup.)	-146° ≈ +260°
	Polso	Asse 4 (rotazione)	± 360°
		Asse 5 (inclinazione)	± 125°
		Asse 6 (rotazione)	± 450°
Velocità Massima	Braccio	Asse 1 (rotazione)	175°/s
		Asse 2 (braccio inf.)	145°/s
		Asse 3 (braccio sup.)	165°/s
	Polso	Asse 4 (rotazione)	235°/s
		Asse 5 (inclinazione)	235°/s
		Asse 6 (rotazione)	350°/s
Carico al Polso	Momento ammissibile	Asse 4 (rotazione)	300 Nm
		Asse 5 (inclinazione)	300 Nm
		Asse 6 (rotazione)	150 Nm
	Momento Inerzia ammissibile	Asse 4 (rotazione)	30.00 kg/m ^{2}
		Asse 5 (inclinazione)	30.00 kg/m ^{2}
		Asse 6 (rotazione)	12.00 kg/m ^{2}
Temp. ambiente e Umidità relat.			0 ≈ 45°, 20 ≈ 80%
Peso			640 kg
Portata massima braccio superiore			15 kg
Azzeramento degli assi			Nota 3
Metodo di installazione			F, W, C

Nota 1: La ripetibilità di posizionamento è un valore misurato quando le condizioni operative si sono stabilizzate dopo che le operazioni automatiche del manipolatore sono state ripetute a sufficienza.

Nota 2: Quando la flangia del polso è caricata con la portata massima.

Nota 3: Le batterie installate all'interno del manipolatore garantiscono il mantenimento dei dati di posizionamento degli assi.

F = Floor/Pavimento **W** = Wall/Muro **C** = Ceiling/Soffitto

Andit Automazione
GANDINI GROUP

Andit Automazione srl
tel. +39 02.241.091.1 - fax +39 02.241.091.91
info@anditaut - www.anditaut.it