

# OTC Robot FD-V700

Modello	FD-V700		
Struttura	Verticale articolata		
Numero Assi	6		
Area di lavoro	R 3,972 mm		
Portata Max al polso	700 kg		
Ripetibilità di Posizionamento	± 0.5 mm		
Azionamento	AC Servo Motor		
Campo Operativo	Braccio	Asse 1 (rotazione)	± 160°
		Asse 2 (braccio inf.)	-45° ≈ +85°
		Asse 3 (braccio sup.)	-90° ≈ +40°
	Polso	Asse 4 (rotazione)	-10° ≈ +90°
		Asse 5 (inclinazione)	± 125°
		Asse 6 (rotazione)	± 10°
Velocità Massima	Braccio	Asse 1 (rotazione)	45°/s
		Asse 2 (braccio inf.)	30°/s
		Asse 3 (braccio sup.)	30°/s
	Polso	Asse 4 (rotazione)	30°/s
		Asse 5 (inclinazione)	50°/s
		Asse 6 (rotazione)	30°/s
Carico al Polso	Momento ammissibile	Asse 4 (rotazione)	13,800 Nm
		Asse 5 (inclinazione)	3,920 Nm
		Asse 6 (rotazione)	2,940 Nm
	Momento inerzia ammissibile	Asse 4 (rotazione)	3,800 kg/m <sup>2</sup>
		Asse 5 (inclinazione)	1,800 kg/m <sup>2</sup>
		Asse 6 (rotazione)	1,000 kg/m <sup>2</sup>
Temp. ambiente e Umidità relat.	0 ≈ 45°, 20 ≈ 85%		
Peso	7,000 kg		
Portata massima braccio superiore			
Azzeramento degli assi	Nota 3		
Metodo di installazione	F		



Nota 1: La ripetibilità di posizionamento è un valore misurato quando le condizioni operative si sono stabilizzate dopo che le operazioni automatiche del manipolatore sono state ripetute a sufficienza.

Nota 2: Quando la flangia del polso è caricata con la portata massima.

Nota 3: Le batterie installate all'interno del manipolatore garantiscono il mantenimento dei dati di posizionamento degli assi.

F = Floor/Pavimento W = Wall/Muro C = Ceiling/Soffitto

**Andit Automazione**  
GANDINI GROUP

**Andit Automazione srl**

tel. +39 02.241.091.1 - fax +39 02.241.091.91

info@anditaut - www.anditaut.it